

Lebenslauf

Geboren am: 19.12.1968 in Karlsruhe

Berufspraxis

- 01.08.95 - 31.03.00: Wissenschaftlicher Mitarbeiter am Institut für Prozeßrechentechnik, Automation und Robotik (IPR) der Universität Karlsruhe (TH)
Aufgabe: Bearbeitung des DFG-Projektes "Skalierbare Algorithmen für die Bahnplanung von Industrierobotern"
- ab 01.09.99: Leiter der PaRo-Gruppe am Institut für Prozeßrechentechnik, Automation und Robotik (IPR) der Universität Karlsruhe (TH)
Aufgabe: Projektakquisition, Betreuung von drei Doktoranden
- 01.04.00 - 31.12.03: Mitarbeiter bei Amatec Robotics GmbH (50% Tochtergesellschaft der KUKA Roboter GmbH)
Aufgabe: Projektleiter für die Entwicklung einer automatischen Kommissionierung von Waren mit Industrierobotern
- ab 01.10.00: Leiter der Gruppe "Palettierrobotik" in der Firma Amatec Robotics GmbH
Aufgabe: Projektakquisition, Projektleitung, Verantwortung für fünf Mitarbeiter
- 01.10.97 - 31.12.03: Geschäftsführer der Firma "Wurrll InterSoft Systems" (nebenberufliche Tätigkeit)
Projekte: Erstellung und Pflege von Internetseiten sowie Datenbankentwicklung
- 01.01.04 - 31.12.05: Bereichsleiter der Robogistics-Gruppe in der KUKA SysTec GmbH (100% Tochtergesellschaft der KUKA Roboter GmbH) nach einer KUKA internen Betriebsüberführung von Amatec Robotics GmbH
Aufgabe: Mitglied der Geschäftsführung, Projektakquisition in Europa und den USA, Entwicklungsleitung, Verantwortung für zwölf Mitarbeiter
- 01.01.06 - 30.08.06: Senior Consultant für Robogistics-Projekte in der KUKA Roboter GmbH

Aufgabe: Projektakquisition in Europa und den USA, Entwicklung von Konzepten und Strategien im Robogistics-Markt für KUKA und deren Kunden, Weltweite Beratung und Training der Vertriebsmitarbeiter

01.09.06 - 01.02.10: Manager Robogistics Competence Center bei der Georgia Tech Universität in Atlanta, GA (USA) für KUKA (Entsendung)

Aufgabe: Koordination der Entwicklungs- und Forschungsthemen zwischen der KUKA Roboter GmbH und dem KUKA Chair of Robotics, Prof. Henrik Christensen. Projektakquisition in den USA

01.03.10 - 31.01.13: Technical Director Logistics, KUKA Systems Corp. in Sterling Heights, MI (USA)

Aufgabe: Projektakquisition in den USA, Entwicklung von Konzepten und Strategien im Robogistics-Markt für KUKA und deren Kunden, Weltweite Beratung und Training der Vertriebsmitarbeiter

01.02.13 - : Chief Technical Officer (CTO), Grenzebach Automation GmbH

Aufgabe: Definition und Umsetzung der Markt- und Produktstrategie in Abstimmung mit dem Vertrieb und der Entwicklungsabteilung, Entwicklung von Konzepten und Strategien für den Logistik-Markt, Koordination aller Entwicklungsthemen für die Standorte Karlsruhe, Antwerpen und Detroit

01.09.13 - : Stellv. Geschäftsführer, Snox Automation bvba (Member of the Grenzebach Group) mit Firmensitz in Antwerpen, Belgien

Aufgabe: Leitung des lokalen Management-Teams, Vertreter der belgischen Niederlassung in der Grenzebach Gruppe

Auslandsaufenthalt

01.04.98 - 30.04.98: Wissenschaftlicher Austausch mit der State University of Minnesota in Mineapolis, USA und der Universität Karlsruhe (TH)

01.10.98 - 20.10.98: *Aufgabe:* Austausch und Weiterentwicklung der Forschungsergebnisse auf dem Gebiet der kollisionsfreien Bahnplanung für Industrieroboter

01.07.00 - 01.03.01: Entsendung durch die Amatec Robotics GmbH nach Hatfield, MA, USA

Aufgabe: Aufbau und Durchführung einer Machbarkeitsstudie zur automatischen Kommissionierung mit Industrieroboter in einem amerikanischen Warenverteilzentrum

01.07.06 - 31.01.13: Entsendung durch die KUKA Roboter GmbH nach Atlanta, GA, USA sowie Anstellung bei der KUKA Systems Corp.

Praktika

- 02.07.87 - 29.07.87: Siemens AG Karlsruhe: Systemtechnische Entwicklung
Thema: Entwicklung von Programm-Modulen für die PCI-Messgeräte-Familie
- 01.06.88 - 02.09.88: Siemens AG Karlsruhe: Systemtechnische Entwicklung
Thema: Entwicklung einer Bedienoberfläche für die PCI-Messgeräte-Familie
- 26.08.91 - 18.10.91: Siemens AG München: Zentralabteilung ZPL 1
Thema: PC-gestützte Optimierung der PTP-Bewegungen von Industrierobotern
- 01.01.93 - 31.03.94: Wissenschaftlicher Hilfsmitarbeiter am Institut für Philosophie der Universität Karlsruhe (TH)
Aufgabe: Systemadministration
- 05.04.94 - 31.07.94: Siemens AG Karlsruhe: Vorfeldentwicklung AUT 9
Thema: Analyse von dynamischen Systemen sowie Entwicklung von linearen bzw. prädiktiven Reglern

Ausbildung

- 1979 - 1988: Besuch des Humboldt Gymnasiums in Karlsruhe
- 03.10.88 - 31.12.89: Bundeswehr
- 16.10.89 - 12.06.95: Studium der Elektrotechnik an der Universität Karlsruhe (TH)
- 01.08.95 - 31.03.00: Promotion am Institut für Prozess Rechentechik, Automation und Robotik (IPR) der Universität Karlsruhe (TH)
Thema: Mehrziel-Bahnplanung für Industrieroboter

Auszeichnungen

- VDI Innovationspreis: Logistik 2006: Für die Entwicklung eines innovativen optischen Sensor-Systems für den Einsatz von Industrierobotern in der Intralogistik
- CSCMP 2010: Für die Entwicklung des „High Speed Layer Picking (HSLP) und des Mixed Layer Picking Systems (MXLP) für die Pepsi Bottling Corporation.
- Edison Award: Bronze 2013: Für die Entwicklung des „Mixed Row Palletizing (MXRP)“ Systems zur roboterbasierten Palettierung von gemischten Paletten

Spezielle Kenntnisse

Systemumgebung: Windows XP/7, Linux, MAC OS
Programmierung: C#, C/C++, Java / JavaScript, HTML, XML, Perl, Visual Basic
Anwendungen: MS Office, ROBCAD, IGRIP, KUKA SIM, Matlab / Simulink, MS-Outlook, MS-Project
Sprachen: Englisch (verhandlungssicher), Französisch (Grundkenntnisse)

Ehrenamtliche Tätigkeiten

12.09.85 - 12.03.93: Leiter in der kirchlichen Jugendarbeit in der Pfarrei Herz-Jesu in Karlsruhe
27.04.93 - 25.04.95: Dekanatsleiter im Bund der Deutschen Katholischen Jugend (BDKJ) in Karlsruhe
25.11.93 - 25.10.99: Mitglied im erweiterten Vorstand und Stellvertretender Vorsitzender (ab März 1998) des Stadtjugendausschuß e.V. in Karlsruhe sowie Mitglied im Jugendhilfeausschuß der Stadt Karlsruhe
01.01.07 - 21.01.13: Judge at the FIRST Peachtree Regional, GA (www.usfirst.org)

Hobbies

Kultur (Theater, Musical), Sport (Golf, Ski)

Karlsruhe, 15. Februar 2015